

SSR-MH

ムービングハンドル

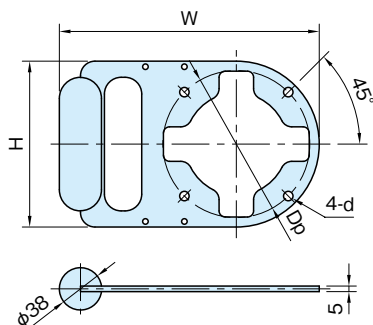
受注製作品

RHS

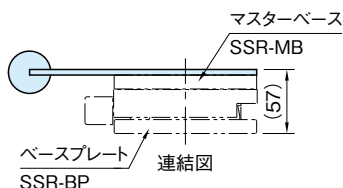
材質の特性
P.2231

イマオ
WEB 製品ムービー公開

SMARTSHIFT
robotics



本体	グリップ
アルミニウム アルマイト表面処理	ポリアセタール



品 番	H	W	Dp	d	質量 (g)	適応するマスターベース (P. 2022 参照)
SSR-MH4910	149	223	110	6.6	192	SSR-MB4000
SSR-MH4911		233.5	132	8.5	260	SSR-MB4001
SSR-MH4912	190	274	170		270	SSR-MB4002

特 長

- ・ **SSR-MB** マスターベースとロボットの間に取り付け、ロボットの移動時に使用します。
- ・ 握りやすいハンドル形状により、移動時の安定性を向上させます。
- ・ 4方向に取り付け可能です。

■適応表

適応ロボット型式		品番
UNIVERSAL ROBOTS	ファナック	
UR3、UR3e	—	SSR-MH4910
UR5、UR5e	CRX-5iA	SSR-MH4911
UR10、UR10e、UR16e	CRX-10iA、CRX-10iA/L、CRX-20iA/L	SSR-MH4912

技術データ

- ・ 積載重量 max.45kg
- ・ 使用温度 max.40℃ min.5℃

⚠ 注意事項

本製品は受注製作品です。納期は弊社までお問い合わせください。

使用例・使用方法

